

物理 α ・高3 物理受講の諸君へ

新型コロナの影響で授業が延期になりましたので、授業で板書すること(+ α)をプリントにしました。

手書きで読みにくい箇所があるとは思いますが、自習の役に立てばと思っています。

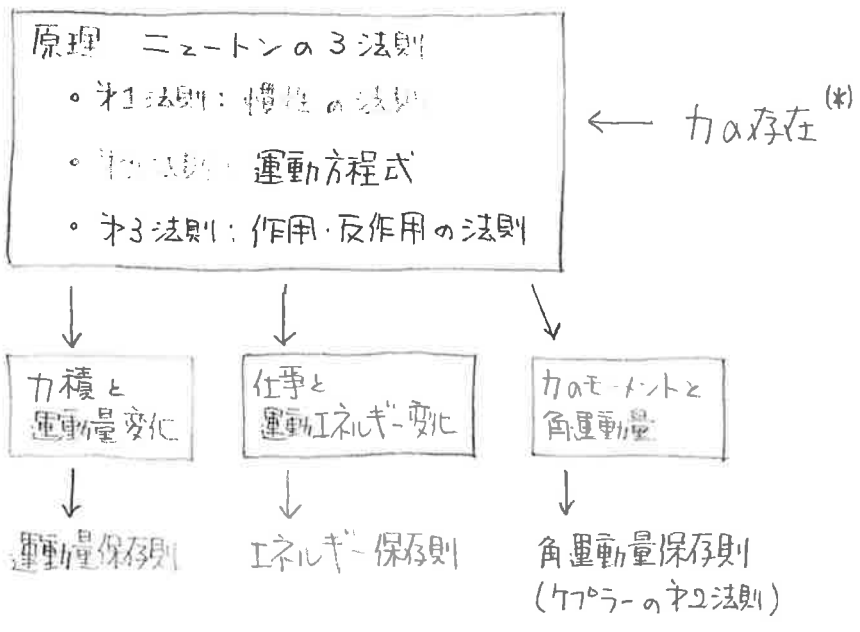
質問があれば事務局を通してお願いします。

体調に注意して頑張ってください。

物理科 阪上 貴夫

§0. はじめに

目 力学の理論構成



(*) 自然界にどのような力があるかは与えられたものとする。
力学は、この力による物体の運動を論じる

§ 1. 運動方程式

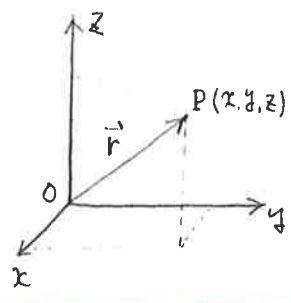
物体の運動(位置変化)

回転、変形は扱わない

⇒ 位置ベクトル 1つ

運動の記述のしかた(運動学)

定義 位置ベクトル: $\vec{r}(t) = (x(t), y(t), z(t))$
 ↓
 時刻 t の関数であることを表す.

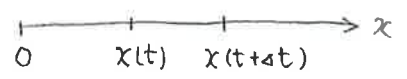


長さ(大きさ)
 $r = |\vec{r}| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$

長さの単位
 m(メートル)

1次元(x軸上)の運動

$$\vec{r}(t) = (x(t), 0, 0)$$



を考える

$t \sim t + \Delta t$ 間の平均速度

$$\bar{v} = \frac{x(t + \Delta t) - x(t)}{\Delta t}$$

時刻 t での速度(瞬間速度)

$$v(t) = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{x(t + \Delta t) - x(t)}{\Delta t} = \frac{dx(t)}{dt}$$

定義 (3次元での) 速度:

$$\begin{aligned}\vec{v}(t) &= \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\vec{r}(t+\Delta t) - \vec{r}(t)}{\Delta t} \\ &= \frac{d\vec{r}(t)}{dt} = \left(\frac{dx}{dt}, \frac{dy}{dt}, \frac{dz}{dt} \right) \\ &= (v_x, v_y, v_z)\end{aligned}$$

速さ (大きさ)

$$v = |\vec{v}| = \sqrt{v_x^2 + v_y^2 + v_z^2}$$

速度の単位

$$\frac{m}{s} \quad (s \text{ は秒})$$

運動状態を表す物理量

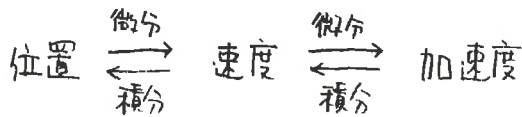
定義 加速度:

$$\vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt} = \left(\frac{dv_x}{dt}, \frac{dv_y}{dt}, \frac{dv_z}{dt} \right)$$

加速度の単位

$$\frac{m}{s^2}$$

運動状態の変化を表す物理量



高校物理では 加速度一定のときのみ

⇒ 等加速度運動の式

$$\begin{cases} v = v_0 + at \\ r = r_0 + v_0 t + \frac{1}{2} at^2 \end{cases}$$

→ $v^2 - v_0^2 = 2a(r - r_0)$
t 消

(v_0 : 初速度
 r_0 : はじめの位置)

(例4)

等加速度運動

$$\frac{d\vec{v}}{dt} = \vec{a} \quad (\text{一定}) \text{ のとき}$$

両辺 $t=0 \sim t$ まで積分

$$\int_0^t \frac{d\vec{v}}{dt} dt = \int_0^t \vec{a} dt$$

$$\text{左辺} = [\vec{v}]_0^t = \vec{v}(t) - \vec{v}(0)$$

ゆえ

$$\vec{v}(t) = \vec{v}(0) + \int_0^t \vec{a} dt$$

$$= \vec{v}(0) + \vec{a}t$$

同様にして

$$\int_0^t \frac{d\vec{r}}{dt} dt = \int_0^t \vec{v} dt = \int_0^t (\vec{v}(0) + \vec{a}t) dt$$

$$= \vec{v}(0)t + \frac{1}{2} \vec{a}t^2$$

$$\therefore \vec{r}(t) = \vec{r}_0 + \vec{v}(0)t + \frac{1}{2} \vec{a}t^2$$

原理 運動方程式

$$m \vec{a} = \sum_{i=1}^N \vec{f}_i$$

または、合力を

$$\sum_{i=1}^N \vec{f}_i = \vec{F}$$

とて

$$m \vec{a} = \vec{F}$$

力の結果として

m に生じた加速度

変化の原因として

物体 m に外から加えられた力

注) ① 因果関係を表すと考えること。

② 運動方程式の成り立つ座標系と慣性(座標)系という。

③ 物体が「つりあっている」とき、加速度 0 のゆえ、 $0 = \sum_{i=1}^N \vec{f}_i$ となり、このときをとくに「つりあいの式」ともいうが、運動方程式の特別な場合にすぎない。

原理 作用・反作用の法則

$$\vec{f}_{AB} = -\vec{f}_{BA}$$



(BがAに及ぼす力)

注) ① 「つりあいの2力」と混同してはいけない。

② 物体同士が離れていても成り立つ。

力について (その1)

① 地表の重力

質量 m の物体は、地表での重力加速度の大きさを $g = 9.8 \text{ m/s}^2$ として、鉛直下向きに大きさ mg の重力が働く。
(「重さ」 or 「重量」ともいう)

② 束縛力 (拘束力)

- 張力 ... 張っているひも (or 内部) に生じる力
- 抗力 ... 接する2物体間で接触面を介して及ぼしあう力
とくに、面に垂直な成分を 垂直抗力、平行な成分を 摩擦力 とよぶ。

こゝらは一般に未知数

(力の2つ)
参照

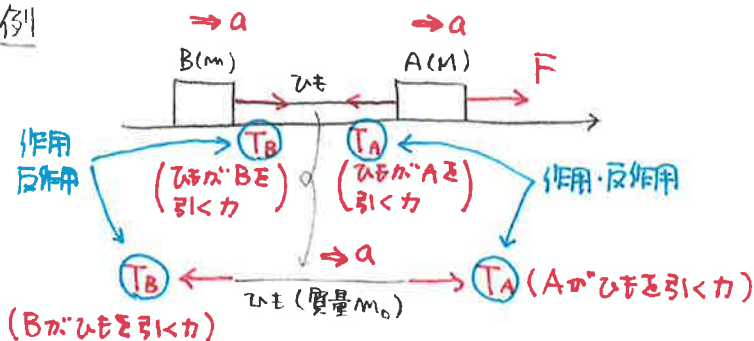
③ 力の単位

$$\text{N (ニュートン)} = \text{kg} \frac{\text{m}}{\text{s}^2}$$

$$\text{kgW (キログラム重)} = 1 \text{ kg の物体が地球上で受ける重力の大きさ} \\ = 9.8 \text{ N}$$

注) 力は何か何に及ぼす力かをはっきりさせることが大切。

例

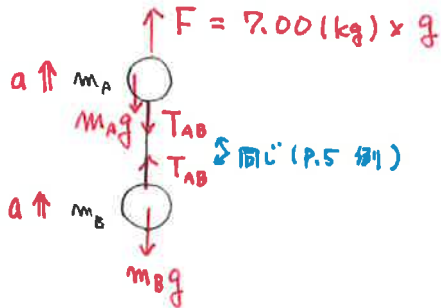


運動方程式

$$\begin{cases} A: Ma = F - T_A & \text{--- ①} \\ B: ma = T_B & \text{--- ②} \\ \text{ひも}: m_0 a = T_A - T_B & \text{--- ③} \end{cases}$$

ひもの質量が無視できるとき $m_0 \rightarrow 0$ \therefore ③より $T_A = T_B$

\therefore 質量が無視できるひもの張力はどこでも同じ

1.
(1)

運動方程式

$$\begin{cases} A: m_A a = F - m_A g - T_{AB} & \text{--- ①} \\ B: m_B a = T_{AB} - m_B g & \text{--- ②} \end{cases}$$

①+②

$$(m_A + m_B) a = F - (m_A + m_B) g$$

A+Bを1個の物体と見たときの
運動方程式

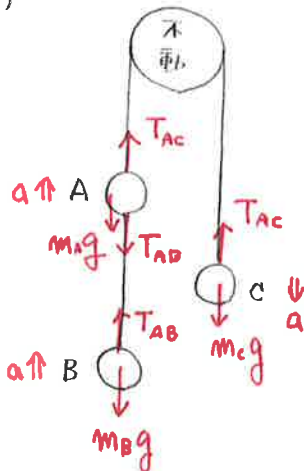
$$\begin{aligned} \therefore a &= \frac{F}{m_A + m_B} - g = \frac{7.0 [\text{kg}] \times g}{(2.0 + 3.0) [\text{kg}]} - g \\ &= \frac{2}{5} g \end{aligned}$$

← 数値計算は単位も含めて
行うこと

(2) ②に代入して

$$\begin{aligned} T_{AB} &= m_B (a + g) = 3.0 [\text{kg}] \times \frac{2}{5} \times 9.8 [\text{m/s}^2] \\ &= 41 [\text{N}] \end{aligned}$$

(3)



運動方程式

$$\begin{cases} A(\text{上向き正}): m_A a = T_{AC} - T_{AB} - m_A g & \text{--- ③} \\ B(\text{ " }): m_B a = T_{AB} - m_B g & \text{--- ④} \\ C(\text{下向き正}): m_C a = m_C g - T_{AC} & \text{--- ⑤} \end{cases}$$

③+④+⑤

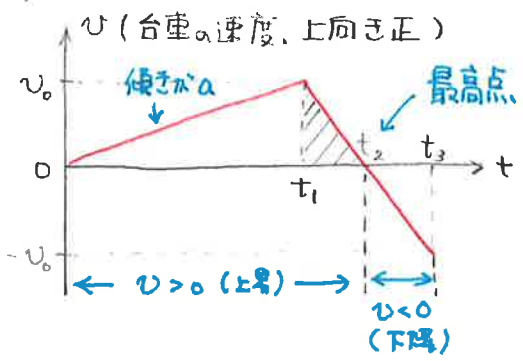
$$(m_A + m_B + m_C) a = (m_C - m_A - m_B) g$$

$$\begin{aligned} \therefore a &= \frac{m_C - m_A - m_B}{m_A + m_B + m_C} g \\ &= \frac{1}{6} g \end{aligned}$$

④ 711

$$T_{AB} = M_B (a + \frac{g}{g}) = \underline{\underline{34 \text{ [N]}}} \quad (4)$$

2.



- v-t グラフからわかること
- ① 時刻 t の速度
- ② 傾きが加速度
- ③ 囲む面積が移動距離

$$(1) \begin{cases} 0 \leq t < t_2 : v > 0 & \text{台車上昇} \\ t_2 < t : v < 0 & \text{下降} \end{cases}$$

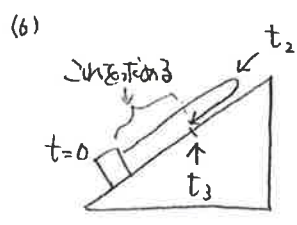
∴ $t = t_2$ で台車の速度の向きが変わる

(2)(3)(4) 加速度 $a = \frac{dv}{dt} = \text{グラフの傾き}$

$$\begin{cases} 0 \leq t < t_1 : a_1 = \frac{v_0}{t_1} > 0 & \text{(加速)} \\ t_1 < t < t_3 : a_2 = \frac{-v_0 - v_0}{t_3 - t_1} = \frac{-2v_0}{t_3 - t_1} < 0 & \text{(減速)} \end{cases}$$

∴ $t = t_1$ で加速度の向きが変わる (ここおもりが床につく)

$$(5) \underbrace{x(t_2) - x(t_1)}_{\substack{t_1 \sim t_2 \text{ 間の} \\ \text{移動距離}}} = \int_{t_1}^{t_2} v(t) dt = \text{上のグラフの斜線部の面積} = \frac{1}{2} v_0 (t_2 - t_1)$$



$$(6) \underbrace{x(t_3) - x(0)}_{0 \sim t_3 \text{ 間の変位}} = \int_0^{t_3} v dt = \text{足して0}$$

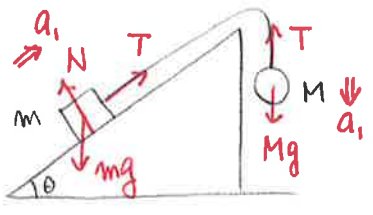
$$= \int_0^{t_1} v dt$$

= クラフの左の3角形の面積

$$= \frac{1}{2} v_0 t_1$$

次の図に注意を参照

(7) $0 \leq t < t_1$:



運動方程式

台車(質量 m) : 斜面平行上向き正

$$m a_1 = T - m g \sin \theta \quad \text{--- ①}$$

おもり(質量 M) : 鉛直下向き正

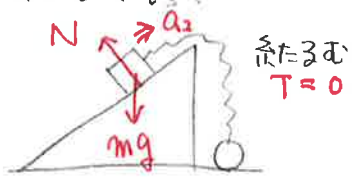
$$M a_1 = M g - T \quad \text{--- ②}$$

①+②

$$(M+m) a_1 = M g - m g \sin \theta$$

$$\therefore a_1 = \frac{M - m \sin \theta}{M+m} g \quad \text{--- ③}$$

$t_1 < t < t_3$:



台車の運動方程式

$$m a_2 = - m g \sin \theta$$

$$\therefore a_2 = - g \sin \theta \quad \text{--- ④}$$

他方、(3)(4)の答え

$$\begin{cases} a_1 = \frac{v_0}{t_1} = \frac{g}{4} \\ a_2 = \frac{-2v_0}{t_3 - t_1} = -\frac{g}{2} \end{cases}$$

$$(\because t_3 = 2t_1 = \frac{8v_0}{g})$$

③ = ④

$$\sin \theta = \frac{1}{2} \Rightarrow \theta = 30^\circ$$

③ = ⑤

$$\therefore M = m$$

4) ①を答えるために

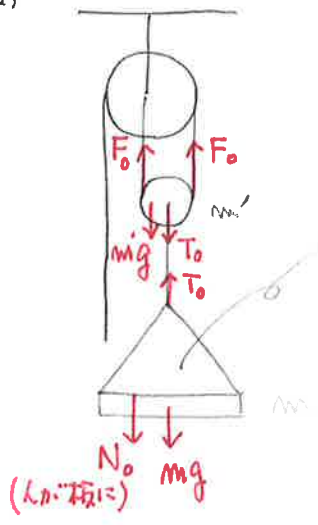
① 物理の問題で「何をしているかゆからるけぬは」原理にもとる。
力学の場合、力を正かして、運動方程式を書く。

いまの場合、 $0 \leq t < t_1$ と $t_1 < t < t_2$ で「加速度が異なる
ので、 t_1 と t_2 の場合について書く。

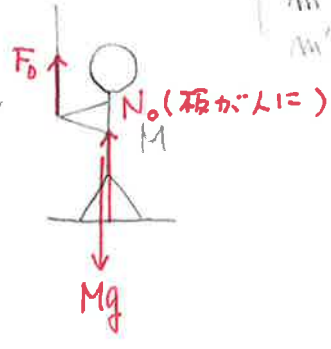
② 物理の問題では、途中の応答がヒントになっていることが
多い。

いまの場合、(3).(4)の答がヒントになっている

3
(1)(2)



$M = 60 \text{ kg}$
 $m = 10 \text{ kg}$
 $m' = 8 \text{ kg}$



物体ごとを考える

つまり

$$\begin{cases}
 M: 0 = F_0 + N_0 - Mg & \text{--- ①} \\
 m: 0 = T_0 - N_0 - mg & \text{--- ②} \\
 m': 0 = 2F_0 - T_0 - m'g & \text{--- ③}
 \end{cases}$$

①+②+③

$$0 = 3F_0 - (M+m+m')g$$

$$\therefore F_0 = \frac{1}{3}(M+m+m')g = \underline{\underline{254.8 \text{ N}}}$$

①に代入

$$\begin{aligned}
 N_0 &= Mg - F_0 = \frac{1}{3}(2M - m - m')g \\
 &= \underline{\underline{333.2 \text{ N}}}
 \end{aligned}$$

(3)(4)

$$F_1 = \frac{3}{2} F_0 \text{ のとき}$$

運動方程式 (上向き正)

$$\begin{cases} M : Ma = F_1 + N_1 - Mg & \text{--- ④} \\ m : ma = T_1 - N_1 - mg & \text{--- ⑤} \\ m' : m'a = 2F_1 - T_1 - m'g & \text{--- ⑥} \end{cases}$$

④ + ⑤ + ⑥

$$(M+m+m')a = 3F_1 - (M+m+m')g$$

$$\therefore a = \frac{3F_1}{M+m+m'} - g$$

$$= \frac{1}{2}g$$

$$= \underline{\underline{4.9 \text{ m/s}^2}}$$

④に代入

$$N_1 = M(a+g) - F_1$$

$$= \frac{1}{2}(2M - m - m')g$$

$$= \underline{\underline{499.8 \text{ N}}}$$